Levantamento inicial dos sensores requeridos

A seguinte tabela tem como objetivo especificar e quantificar os sensores que serão necessário para o bom funcionamento do robô. Ainda não foi feito um orçamento final esses valores são apenas de referência.

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Sensor** | **Valor** | **Quantidade** | **Objetivo** | **Valor Final** | **Ref** |
| Sensor de Ultrasonico | R$ 7,99 | 5 | O sensor de ultrasom é o que vai permitir a identificação de obstáculos no robô. A quantidade foi baseada no robô goat. | R$ 39,95 | <https://produto.mercadolivre.com.br/MLB-1007384825-modulo-sensore-ultrassnico-arduino-hc-sr04-promoco-_JM> |
| Sensor de impacto/chave de fim de curso | R$ 0,00 | 2 | Essa chave vai permitir o robô detectar quando ocorrer uma colisão | R$ 0,00 | Disponível no Lab |
| Módulo Relé | R$ 9,99 | 1 | Esse componente permitirar controlar o motor DC que fará o corte da grama com as lâminas | R$ 9,99 | <https://www.eletrogate.com/modulo-rele-1-canal-5v> |
| Ponte H para 2 motores de DC | R$ 7,99 | 1 | Esse componente permitirar controlar os motores DC de tração | R$ 7,99 | <https://www.eletrogate.com/ponte-h-dupla-l298n?utm_source=Site&utm_medium=GoogleMerchant&utm_campaign=GoogleMerchant&gclid=CjwKCAjwoMPcBRAWEiwAiAqZhwUNXkdCVAGL7dCdr0ifcYb085yghKNKrvLHlk2B-ue7DBRTvJZvBhoChLoQAvD_BwE> |
| Sensor de Obstáculo reflexivo | R$ 6,90 | 2 | Esse componente irá permitir detectar se o robô está capotado | R$ 13,80 | <https://www.eletrogate.com/sensor-de-obstaculo-reflexivo-infravermelho> |
| Buzzer Passivo | R$ 2,50 | 1 | Esse componente será para fazer o aviso sonoro | R$ 2,50 | <https://www.eletrogate.com/buzzer-ativo-5v> |
| **TOTAL\*** | | | | R$ 74,23 | |